

Jornada de Robótica de Andalucía 2005

<http://www.red-robotica-andalucia.com>

Organiza: Red de Robótica de Andalucía



Grupo de Robótica, Visión y Control (GRVC)
Universidad de Sevilla



Grupo de Investigación X-Fuzzy
Centro Nacional de Microelectrónica de Sevilla. C.S.I.C.



Depto. de Ingeniería de Sistemas y Automática
Universidad de Málaga



Dpto de Ciencias de la Computación e Inteligencia Artificial (DECSAI)
E.T.S.I.I. Universidad de Granada



Lugar de celebración:

Escuela Superior de Ingenieros (2ª Planta)
Camino de los Descubrimientos s/n, Isla de la Cartuja
Sevilla

13 de Diciembre de 2005

Comité organizador local:

Aníbal Ollero Baturone (aollero@cartuja.us.es)

Federico Cuesta Rojo (fede@cartuja.us.es)

<http://grvc.us.es>

13 de Diciembre, 2005	
10.00 - 10.10	Presentación de las Jornadas
10.10 - 10.20	Escenario actual de la Robótica <i>Aníbal Ollero - GRVC Univ. de Sevilla</i>
10.20 - 10.40	Cooperación entre robots móviles heterogéneos para aplicaciones de búsqueda y localización <i>Iván Maza - GRVC Univ. de Sevilla</i>
10.40-10.55	Avances en el control de vehículos autónomos con cadenas <i>Alfonso García Cerezo- Univ. de Málaga</i>
10.55 - 11.15	Detección, tracking y análisis de interés en la interacción robot-persona. <i>Rafael Muñoz-Salinas- DECSAI Univ. de Granada</i>
11.15 - 11.35	Realización microelectrónica de sistemas de inferencia basados en lógica difusa en robótica. <i>Santiago Sánchez Solano- CNM Sevilla.</i>
Café	
12.00 - 12.15	Nuevas aportaciones en robótica quirúrgica <i>Jesús Gómez de Gabriel - Univ. de Málaga</i>
12.15 - 12.35	Diseño de una plataforma móvil autónoma para tareas bajo invernadero <i>Francisco Rodríguez Díaz - Univ. de Almería</i>
12.35 - 12.55	Fusión sensorial aplicada al problema del control de esfuerzos en robots manipuladores <i>Juan Gómez Ortega - Univ. de Jaén.</i>
12.55 - 13.15	Aplicaciones en Robótica y Automatización de Sistemas Neuroborrosos jerárquicos múltiples <i>Omar Sánchez Pérez - Univ. de Huelva</i>
13.15 - 14.15	Mesa redonda: "Enseñanza de la robótica".
Almuerzo	
17.30 - 18.45	Conferencia: "Robot Interaction Control" <i>Profesor Bruno Siciliano</i> <i>Presidente electo de la "IEEE Robotics and Automation Society"</i>
18.45 - 19.00	Clausura de la Jornada